

U1002 系统通信 (CAN)

DTC 说明

INFOID:0000000012730783

DTC 检测逻辑

DTC 编号	CONSULT 屏幕项目 (故障诊断内容)	DTC 检测条件	
		诊断条件	当点火开关处于 ON 位置时。
U1002	系统通信 (CAN) (CAN 系统通信)	信号 (端子)	CAN 通信线路信号
		阈值	当 ABS 执行器和电气单元 (控制单元) 没有发送或接收到 CAN 通信信号时。
		诊断延迟时间	2 秒或以下

可能原因

注：

确认 DTC 是为 “过去” 还是 “当前”。如果 DTC 是 “当前”，继续诊断步骤。如果 DTC 是 “过去”，清除 DTC。“过去” DTC 时，不要更换 ABS 执行器和电气单元 (控制单元)。

“过去” DTC	“当前” DTC
<ul style="list-style-type: none">• CAN 通信线路• 线束或接头	<ul style="list-style-type: none">• CAN 通信线路• ABS 执行器和电气单元 (控制单元)• 转向角传感器

失效 - 保护

暂停执行以下功能。

- VDC 功能
- TCS 功能
- ABS 功能 *
- EBD 功能 *
- 制动器防滑差速器 (BLSD) 功能
- 制动辅助功能
- 制动力分配功能
- 坡道起步辅助功能
- 主动跟踪控制功能 (控制底盘控制模块)
- 主动行驶控制功能 (控制底盘控制模块)

*: 检测到 CAN 通信故障时 [在 ABS 执行器、电气单元 (控制单元) 和底盘控制模块之间]

DTC 确认步骤

1. 先决条件

如果以前进行过 “DTC 确认步骤”，则务必在进行下一测试前将点火开关转至 OFF 并等待至少 10 秒钟。

>> 转至 2。

2.DTC 重现步骤

④ 使用 CONSULT

1. 将点火开关转至 OFF。

注：

将点火开关转至 OFF 后等待至少 10 秒钟。

2. 起动发动机。

注：

起动发动机后等待至少 10 秒钟。

3. 执行 “ABS” 的自诊断。

< DTC/ 电路诊断 >

是否检测到 DTC“U1002”?

- 是 -1 >> 显示 “CRNT”: 转至 [BRC-166. " 诊断步骤 "](#)。
- 是 -2 >> 显示 “过去”: 检查结束 (清除自诊断结果的记忆。)
- 否 -1 >> 修理前检查故障症状: 请参见 [GI-40. " 间歇性故障 "](#)。
- 否 -2 >> 修理后进行确认: 检查结束

诊断步骤

INFOID:0000000012730784

注意:

- 切勿对测量端子施加 7.0 V 或以上的电压。
- 使用开放端子电压为 7.0 V 或以下的测试仪。
- 在检查线束时将点火开关转至 OFF 位置, 并将蓄电池电缆从负极端子断开。

1. 检查 CAN 诊断支持监控 使用 CONSULT

1. 按顺序选择 “ABS” 和 “CAN 诊断支持监控”。
2. 检查连接至 ABS 执行器和电气单元 (控制单元) 的各控制单元之间的故障历史。

检查 “PAST” 的结果?

所有项目 “正常”>>检查间歇性故障。请参见 [GI-40. " 间歇性故障 "](#)。

“发送诊断” 的结果并非 “正常”>>转至 2。

ABS 执行器和电气单元 (控制单元) 以外的一个控制单元不 “正常”>>转至 3。

2. 检查传送侧单元

检查 ABS 执行器和电气单元 (控制单元) 线束接头 14 号和 26 号端子是否损坏或连接松动。

检查结果是否正常?

- 是 >> 清除自诊断结果。然后使用 CONSULT 执行 “ABS” 的自诊断。
- 否 >> 再次检查端子是否损坏或连接松动。请参见 [LAN-7. " 线束修理注意事项 "](#)。

3. 检查适用控制单元

检查各线束接头的端子是否损坏或连接松动。

检查结果是否正常?

- 是 >> 清除自诊断结果。然后使用 CONSULT 执行适用控制单元的自诊断。
- 否 >> 再次检查端子是否损坏或连接松动。请参见 [LAN-7. " 线束修理注意事项 "](#)。